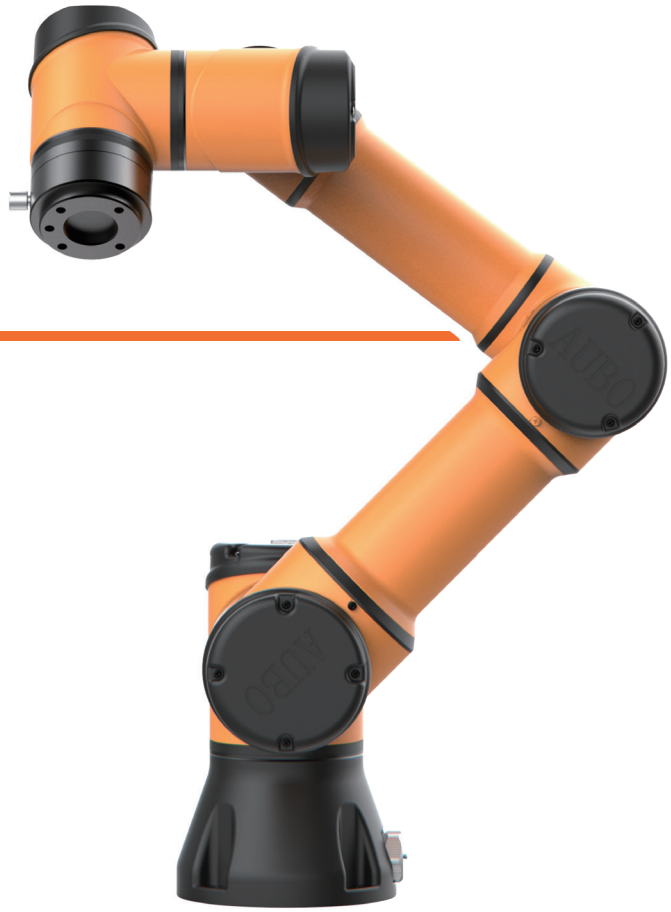
AUBO-i3
i系列协作机器人



3KG
负载

16KG
重量

±0.02mm
重复定位精度

625mm
工作半径

- **AUBO-i3**是遨博最小自重的协作机器人，自重仅**16kg**
- 负载**3kg**，最大工作半径**625mm**
- 小巧轻便，占地面积小，各关节均可实现**±360°**旋转

适合领域
3C、汽车、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流

遨博致力为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，产品先后通过：

- EN ISO 13849-1:2015(PL=d, CAT 3)认证
- 欧盟CE认证
- 北美认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 洁净度class5级

遨博智能 AUBO

特性优点

01 更安全
支持 10 级碰撞检测和传感器安全检测，无需安全防护

02 更开放
开放的系统平台，支持SDK、API，多种通讯方式，可与多种末端治具、视觉、移动等外围设备建立通讯

03 更精准
重复定位精度可达±0.02mm，可长时间连续完成高精度要求的工作，大幅提高生产良率

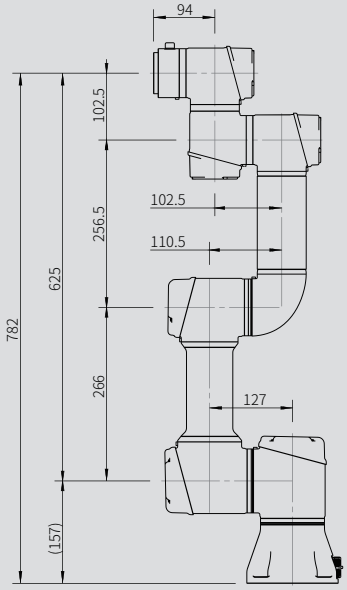
04 更简单
可选择拖拽示教、坐标定位、路径规划、离线编程等多种方式操作机器人，可视化界面简单易学

05 更广泛
可覆盖各行业差异性应用，应用范围广泛

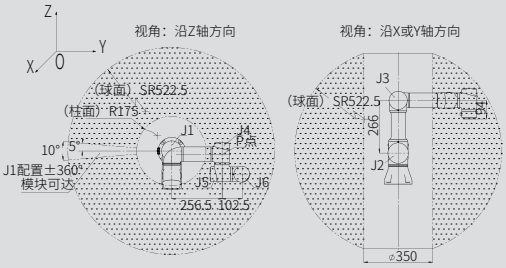
部署灵活 编程简易 安全稳定 模块化 高精度
柔性化生产 应用广泛 系统开放 高投资回报率 其他

AUBO i3

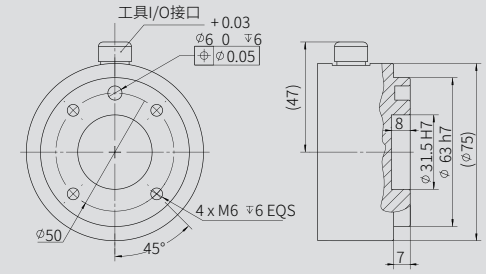
技术参数
TECHNICAL SPECIFICATIONS



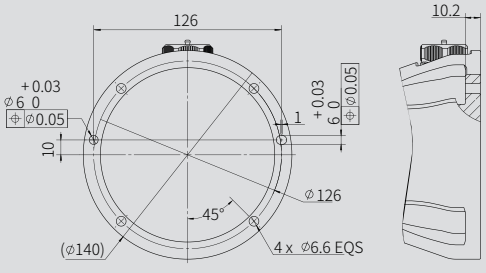
AUBO-i3 外形尺寸图



AUBO-i3 本体P点运动范围



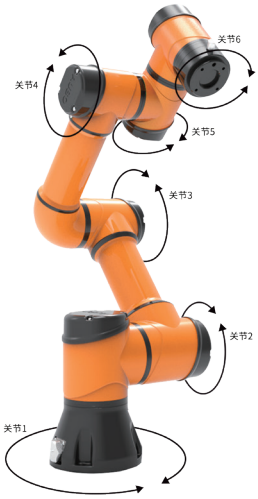
AUBO-i3 末端法兰



AUBO-i3 基座俯视图

机械臂

自由度	6
最大工作半径(mm)	625
负载(kg)	3
重量(kg)	16
安装面直径(mm)	Ø140
重复定位精度(mm)	±0.02
工具速度(m/s)	≤1.9
平均功率(W)	150
峰值功率(W)	1000
工作环境温度范围(°C)	0-50
工作环境湿度	25%-90%
安装方式	任意角度
防护等级	IP54



关节运动参数

	运动范围(°)	最大速度(°/s)
joint 1	±360	178
joint 2	±360	178
joint 3	±360	178
joint 4	±360	237
joint 5	±360	237
joint 6	±360	237

*各关节具备±360的能力，受限于应用场景，各关节可能达不到，请实际使用过程中注意。

控制柜

产品型号	AUBO-CB-M
控制柜尺寸(长*高*宽)	380mm*350mm*265mm
重量	15kg
连接机械臂线缆长度	5m(可定制，最长8m)
连接示教器线缆长度	4m
连接电源线缆长度	5m
通讯协议	Ethernet/Modbus-RTU/TCP、Profinet(选配)
接口与开放性	SDK(支持C/C++/C#/Lua/Python开发)、支持ROS系统、API
供电电源	100-240VAC,50-60Hz
防护等级	IP43



控制柜IO/工具端IO

		控制柜	末端工具端
I/O 接口	数字输入	16(普通)/16(安全)	4(可配)
	数字输出	16(普通)/16(安全)	4(可配)
	模拟输入	4	2
	模拟输出	4	-
I/O 电源	输出电压	24V	0V/12V/24V
	输出电流	3A Max	0.8A

示教器

产品型号	AUBO-TP
尺寸	355mm*235mm*54mm
重量	1.57kg
IP等级	IP43
颜色	橙色+黑色



免责声明：
1.本产品目录内容可能会在不预先通知的情况下有所变更。
2.本产品目录为本公司著作物，版权归我司所有，转载或者引用本目录内容请注明来源，未经允许不得随意转载，否则将视为侵权并依法追究法律责任。